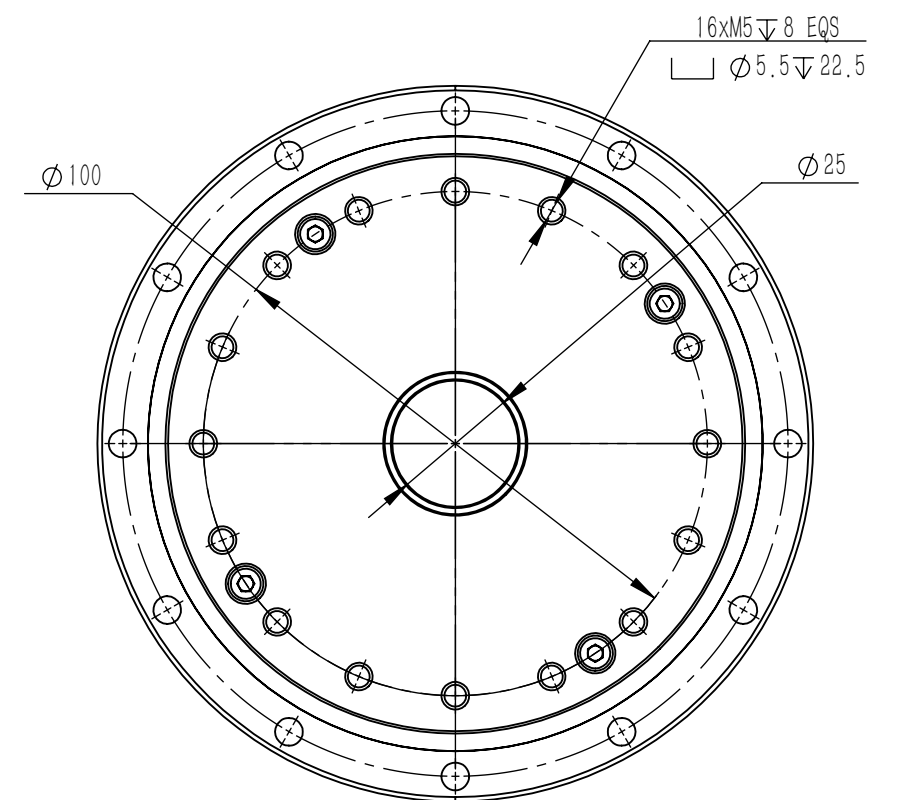




										南京科迈德机器人技术有限公司
/	/	/	/	首次发布						
标记	处数	分区	更改文件号	更改内容				签名	年 月 日	
设计	于胜飞	2023/5/11	标准化			阶 段 标 记		质量(kg)	比例	关节模组
校核			工艺			S			2:3	
会签			审核			版 本		第 1 版		
会签			批准			共 1 张		第 1 张		CMH-32-080-NB-BA-01-S2