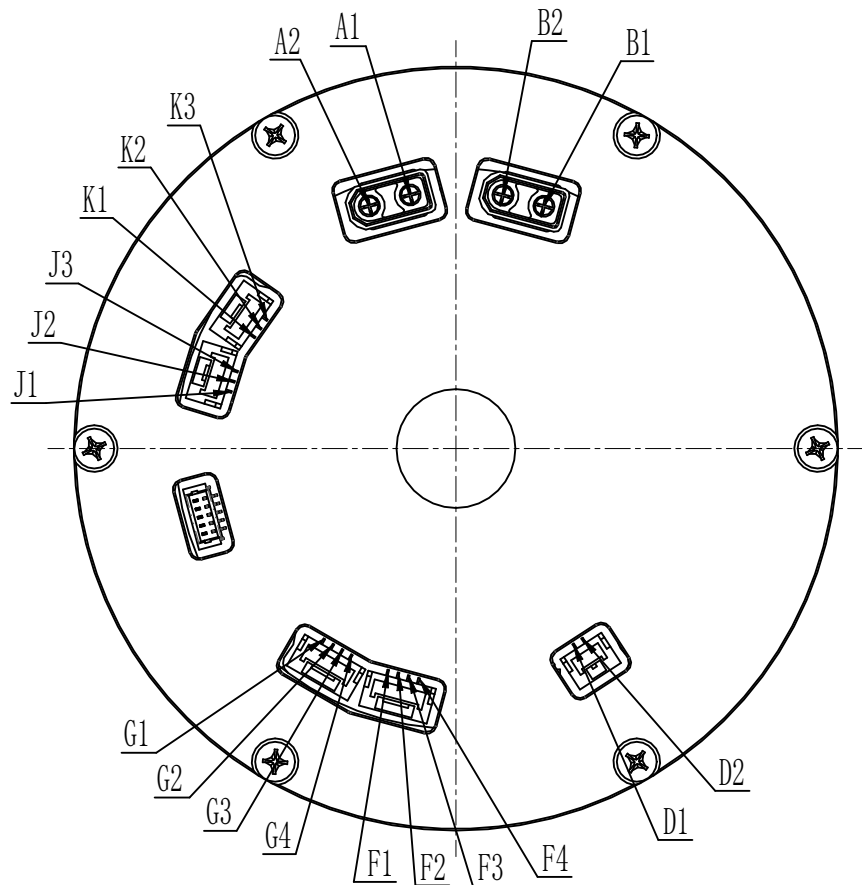




					关节模组	L90I-E-XXX-BF-C00		
						GJ-DW-ME-0053		
标记	处数	更改内容	签 字	日 期				
设 计								
审 核								
批 准					客户图样标记	重量(kg)	比 例	 浙江来福谐波传动股份有限公司
工艺会签							1:1	
		版本号	A3	共 2 页		第 1 页		



模组信号定义		
pin编号	名称	描述
A1/B1	VBUS+	母线电源输入/输出正极
A2/B2	VBUS-	母线电源输入/输出负极
D1	BAT+	多圈编码器备用电池正极
D2	BAT-	多圈编码器备用电池负极
F1	E1_RX+	EtherCAT输入接收+
F2	E1_RX-	EtherCAT输入接收-
F3	E1_TX+	EtherCAT输入发送+
F4	E1_TX-	EtherCAT输入发送-
G1	E0_RX+	EtherCAT输出接收+
G2	E0_RX-	EtherCAT输出接收-
G3	E0_TX+	EtherCAT输出发送+
G4	E0_TX-	EtherCAT输出发送-
J1/K1	RS485_A	RS485总线A端
J2/K2	RS485_GND	RS485总线地
J3/K3	RS485_B	RS485总线B端

- 技术要求:
1. 绝缘电阻(DC500V)>500MΩ, 绝缘耐压AC500V(1分钟), 小于5mA;
  2. 电机端编码器分辨率: 16位多圈, 17位单圈;  
减速机端编码器分辨率: 17位单圈;
  3. 总线协议: EtherCAT;
  4. 外观无明显毛刺、划痕、磕碰等缺陷;
  5. 使用温度: -25~55℃;
  6. 单向定位精度: 60Arc sec, 重复定位精度: 20Arc sec.

模组参数																关节模组			L90I-E-XXX-BF-C00				
减速比	额定转矩 (Nm)	启动停止转矩容 许最大值(Nm)	瞬间容许最 大转矩(Nm)	额定转速 (rpm)	最高转速 (rpm)	额定电流 (A)	最大电流 (A)	转矩常数 (Nm/Arms)	转动惯量 (kg•mm <sup>2</sup> )	重量 (kg)	标记	处数	更改内容	签 字	日 期				GJ-DW-ME-0053				
51	44	73	127	58.8	78.4	11.81	19.59	3.73	101	2	设 计						客户图样标记	重量(kg)	比 例				
81	61	96	165	37	49.4	9.63	15.15	6.34			审 核												
101	64	107	191	29.7	39.6	8.10	13.54	7.90			批 准												
121	64	113	191	24.8	33.1	6.76	11.94	9.47			工艺会签												
															版本号		A3		共 2 页		第 2 页		 浙江来福谐波传动股份有限公司